

# HTC 80/100

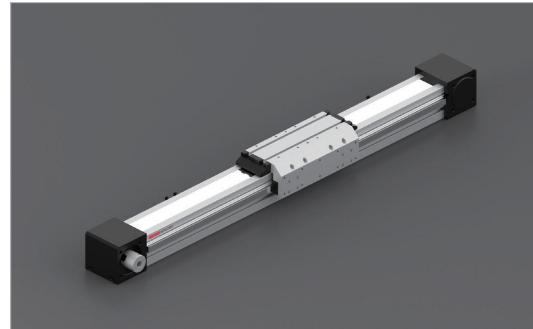
歐標全密式同步帶驅動側軌加強型

Belt Driven Linear Actuator

## 訂購型號代碼 Code

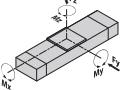
HTC80	500	L	D01	DB	G5	M40	P3	A001
本體型號 Item NO.			馬達方向 Motor Mounting Position	輔助滑塊 Auxiliary Block	減速比 Reduction Ratio	馬達廠牌、功率 Motor Brand、Power Output	限位傳感器數量 Photoelectric Sensor	特注式樣 Special Order No.
HTC80	100-4000, 請用 Q100		D01 是否加長滑塊 Motor Mounting Position 是否含: 單滑塊 L: 加長滑塊	DB: _輔助滑塊 DB: _Auxiliary Block	G3: 1:3 G4: 1:4 G5: 1:5 G7: 1:7 G10: 1:10	M 三菱 Mitsubishi 10 100W P 松下 Panasonic 20 200W Y 安川 Yaskawa 40 400W D 台達 Delta 75 750W 未標記: 無減速比 1K 1000W	P1: 1只 1PC P2: 2只 2PCS P3: 3只 3PCS 未标记: 无 No Mark: No Sensor	
HTC100								

注：輔助滑塊選項相關參數參見樣本P122。



## 最大動力和力矩

Max Permissible Forces And Torques



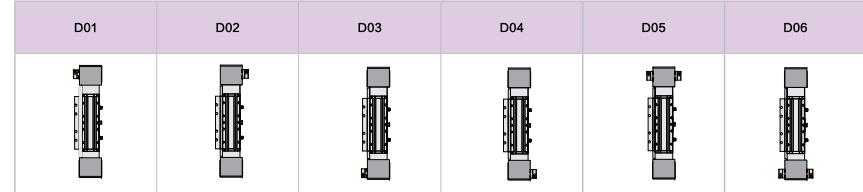
規格 Type	80	80-L	100	100-L
■■F(y) (N)	6980	10470	9702	14554
■■F(z) (N)	6980	10470	9702	14554
■■M(x) (N·m)	118	178	216	374
■■M(y) (N·m)	333	590	765	1080
■■M(z) (N·m)	333	590	765	1080

除了滿足最大負載和力矩外，還必須滿足以下公式：

All forces and torques relate to the following:

$$\frac{F_y}{F_y \max} + \frac{F_z}{F_z \max} + \frac{M_x}{M_x \max} + \frac{M_y}{M_y \max} + \frac{M_z}{M_z \max} \leq 1$$

## 馬達安裝方向 Motor Mounting Position Version



## 基本規格 Basic Specification

HTC		80	80-L	100	100-L	
技術參數 Technical Parameters	位置重複精度 Repetitive Accuracy (mm)		$\pm 0.05$			
	皮帶輪分離 Pulley Lead (mm)		176		224	
	皮帶型號 Belt Type		8M-30		8M-50	
	最高速度 Maximum Speed (mm/s)		5000		5000	
Basic Specification	最大可載重量 Maximum Payload (kg)	100 (Note) 水平使用 Horizontal (kg)	150	165	247.5	
		垂直使用 Vertical (kg)	62	93	105	
	最大空載扭距 Max. No-load Driving Torque (N·m)		0.9		1.4	
	最大扭矩 Max. Driving Torque (N·m)		49.8		105.7	
Basic Specification	標準行程 Stroke (mm)	100-4000 mm / 100 pitch				
	AC 伺服馬達容量 AC Servo Motor Output (W)	400/750		750/1000		
	高剛性直線滑軌 Linear Guide	20# x 1PC+15# x 1PC		25# x 1PC+20# x 1PC		
	主軸與齒輪外形 Main Engine's Cross Section (mm)	106 x 122		130 x 151		
	原點感應器 Home Sensor	EE-SX672(NPN)				

#注1：測定條件為無力矩的理論數據，根據力矩和加速度數據會相應改變，具體請參考選型軟件。

Note1: Data changes relevantly according to different torque and accelerated speed. Please refer to the LIMON calculate software.

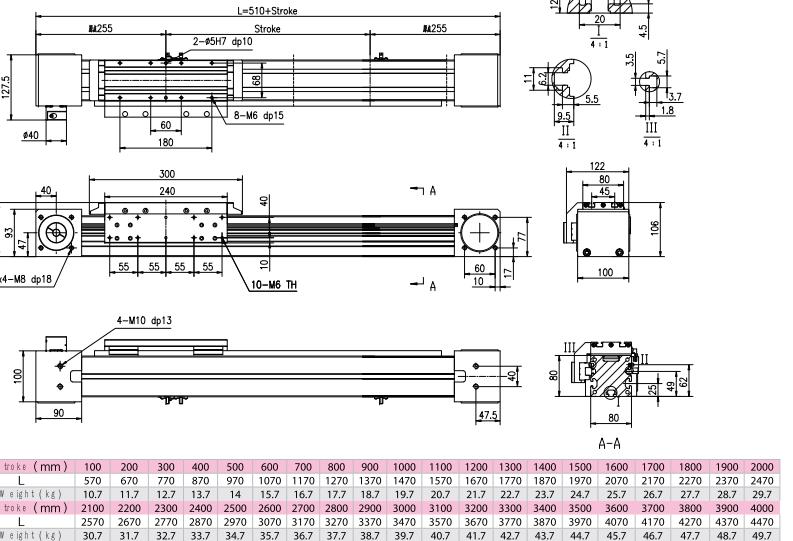
歐標全密式同步帶驅動側軌加強型

Belt Driven Linear Actuator

# HTC 80/100

2D & 3D 檔次圖下載請至  
[www.limonrobot.com](http://www.limonrobot.com)

## HTC 80



## HTC 100

