

# ITO 40/60/80/100 歐標半密式同步帶驅動型

Belt Driven Linear Actuator

## □ 訂購型號代碼 Code

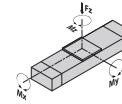
<b>ITO60</b>	<b>500</b>	<b>L</b>	<b>D01</b>	<b>DB</b>	<b>G5</b>	<b>M40</b>	<b>P3</b>	<b>A001</b>
本體型號 Item NO.	行程 Stroke		高速方向 Motor Mounting Position	減速比 Reduction ratio	馬達選擇 Motor Brand, Power Output	限位傳感器數量 Photoelectric Sensor	特注式樣 Special Order No.	
ITO40	160-4000, 頂面 Gap 10		D01 是否加長滑塊 註：標準版	G3 1:3 G4 1:4 G5 1:5 G7 1:7 G10 1:10	M 三菱 Mitsubishi 10 100W P 松下 Panasonic 20 200W Y 安川 Yaskawa 40 400W D 台達 Delta 75 750W 1K 1000W	P1: 1PC P2: 2PC P3: 3PC 未標記:無減速比		
ITO60			D02 是否加長滑塊 註：標準版					
ITO80			D03 是否加長滑塊 註：標準版					
ITO100			D04 是否加長滑塊 註：標準版					
			D05 是否加長滑塊 註：標準版					

注：輔助滑塊選項相關參數參見樣本P122。



## ▪ 最大動態力和力矩

Max Permissible Forces And Torques



規格 Type	40	60	60-L	80	80-L	100	100-L
■ $F_y(y)$ (N)	993	2457	5235	3131	7277	4375	11675
■ $F_z(z)$ (N)	993	3375	5335	5120	7277	7860	11675
■ $M(x)$ (N·m)	6	22	40	75	75	115	136
■ $M(y)$ (N·m)	20	78	231	210	558	310	1322
■ $M(z)$ (N·m)	20	78	231	210	558	310	1322

• 除了滿足最大負載和力矩外，還必須滿足以下公式：

All forces and torques relate to the following:

$$\frac{F_y}{F_{y \max}} + \frac{F_z}{F_{z \max}} + \frac{M_x}{M_{x \max}} + \frac{M_y}{M_{y \max}} + \frac{M_z}{M_{z \max}} \leq 1$$

## ▪ 馬達安裝方向 Motor Mounting Position Version

D01

D02

D03

D04

D05

## ▪ 基本規格 Basic Specification

ITO		40	60	60-L	80	80-L	100	100-L					
技術參數 Technical Parameters		位置重複精度 Repetitive Accuracy (mm)		± 0.05									
		皮帶導輪距 Pulley Lead (mm)		99									
		皮帶型號 Belt Type		3M-10									
		最高速度 Maximum Speed (mm/s)		3000									
基本規格 Basic Specification	最大可搬重量 Maximum Payload (Max. Load) (kg)	水平使用 Horizontal (kg)		10	30	45	50	75					
		垂直使用 Vertical (kg)		8	20	30	40	60					
		最大空載扭矩 Max. No-load Driving Torque (N·m)		0.1	0.35	0.35	0.5	0.5					
		最大扭矩 Max. Driving Torque (N·m)		6	13.3	13.3	49.8	49.8					
		標準行程 Stroke (mm)		100-1500mm/100pitch									
		AC 電服馬達容量 AC Servo Motor Output (W)		100	200/400		400/750						
		高剛性直線導軌 High Rigidity Linear Guide		12# × 1PCS	15# × 1PCS		20# × 1PCS						
		主視圖面積最大外形 Max. Outline of Main Engine's Cross Section (mm)		42×53	80×79		100×106						
		原點歸位感應 Home Sensor		EE-SX952-R(NPN)									
				EE-SX672(NPN)									

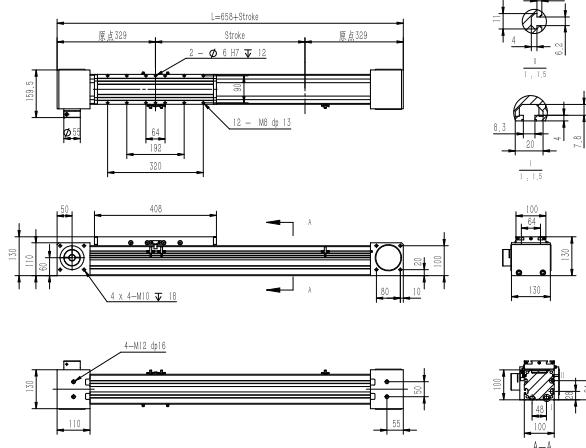
#注1：測定條件為無力矩的理論數據。根據力矩和加速度數據會相應改變。具體請參考選型軟件。

Note1: Data changes relevantly according to different torque and accelerated speed. Please refer to the LIMON calculate software.

# ITO 40/60/80/100 歐標半密式同步帶驅動型

Belt Driven Linear Actuator

## ITO 100-L



行程 Stroke (mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000
L	2758	3558	958	1058	1158	1258	1358	1458	1558	1658	1758	1858	1958	2058	2158	2258	2358	2458	2558	2658
重量 Weight (kg)	16.5	17.8	19.1	20.4	21.7	23	24.3	25.6	26.9	28.2	29.5	30.8	32.1	33.4	34.7	36	37.3	38.6	39.9	41.2
行程 Stroke (mm)	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000
L	2758	2858	2958	3058	3158	3258	3358	3458	3558	3658	3758	3858	3958	4058	4158	4258	4358	4458	4558	4658
重量 Weight (kg)	42.5	43.8	45.1	46.4	47.7	49	50.3	51.6	52.9	54.2	55.5	56.8	58.1	59.4	60.7	62	63.3	64.6	65.9	67.2